

防爆型电子称重仪表 Ex-D11-D

调试说明书

□□□□□□□□□□□2016**年6月版**

- **使用前请仔**细阅读本产品说明书
- 请妥善保管本产品说明书,以备查阅

宁波柯力传感科技股份有限公司

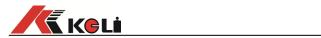


仪表使用注意事项

- ▲ **系**统所有关联设备**及配件请按防爆安全标准选用、安装、**调试。
- ▲ 系统电源线必须符合电气安全规定, 接线盒、传感器的外壳必须接地良好。
- ▲ 数字传感器与仪表的连接必须可靠, 数字传感器的屏蔽线必须可靠接地。
- ▲ 在仪表通电状态下,所有连接线不允许进行插拔。
- ▲ 传**感器和**仪表都是静电敏感设备,在使用中必须切实采取防静电措施。
- ▲ 不得在有压力的罐装系统中使用。
- ▲ 仪表和传感器须远离强电场强磁场, 远离强腐蚀性物体, 远离易燃易爆物品。
- ▲ 严禁使用强溶剂(如:苯、硝基类油)清洗机壳。
- ▲ 不得将液体或其他导电颗粒注入仪表内。
- ▲ 本产品非经技术监督部门授权,不得擅自开启铅封,不破坏铅封不能标定。
- ◆ 仪表不宜放在粉尘及振动严重的地方使用. 避免在潮湿的环境中使用。
- ◆ 在插拔仪表与外部设备连接线前, 必须先切断仪表及相应设备电源。
- ◆ 仪表对外接口须严格按使用说明书中所标注的方法使用, 不得擅自更改连接。
- ◆ 本仪表属于精密测量仪器,为保证计量的准确性,未经授权不允许随意打开。 非衡器仪表专业人员请不要自行修理以免造成更大的损坏。
- ◆ 本仪表自销售之日起一年内,在正常使用环境下,出现非人为故障属保修范围,请用户将产品及保修卡(编号相符),寄往特约维修点或经销商。
- ◆ 超过保修期以及人为故障或其他意外损坏, 生产厂对仪表实行收费维修。

亲爱的用户, 感谢您选择柯力公司的产品。

在使用仪表前, 敬请仔细阅读说明书。



□□□□□□□■■ 录

第一	-章 仪 表	说 明	5
	第一节	仪 表概述	5
	第二节	防爆等 级 介 绍	5
	第三节	安装 连 接及特性 说明	5
第二	章 功能	:简介	6
	第一节	按键与指示说明	6
	第二节	菜 单 操作 说明	7
	第三节	秤台 调试简 介	7
第三	三章 参数	文 查询 与 设置	7
	第一节	通 讯 参数 设 定	7
	第二节	传 感器参数 设置	8
	第三节	系 统 密 码设置	8
	第四节	参数初始化	8
		查看标定AD值和标率	
第四	四章 数字	² 传 感器 调试	9
	第一节	单 个 传 感器地址修改	9
	第二节	自 动组 秤和自 动组 网	9
	第三节	角差修正	10
	第四节	仪 表 标 定	10



第五章 内 码查看	12
第六章 通讯格式 说明	12
第一节 连续 方式通 讯 格式	12
第二节 Modbus-RTU 通 讯 格式	14
第三节 大屏幕通 讯 格式 说明	15
第七章 出厂默认参数	16
第八章 信息提示	17

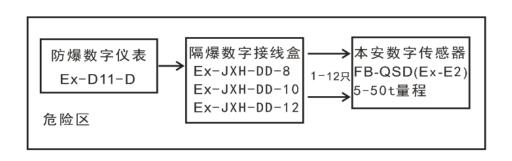
- ▲ **系**统**所有关**联设备**及配件请按防爆安全标准选用、安装、**调试。
- ▲ 仪表电源接地线必须符合电气安全规定,接线盒、传感器的外壳 必须接地良好。
- ▲ 数字传感器与仪表的连接必须可靠, 数字传感器的屏蔽线必须可靠接地。
- ▲ 在通电状态下, 所有连接线不允许进行插拔。
- ▲ 请按防爆安全要求, 定期进行检查及维护。

□□□ 仪表说明

第一节 仪表概述

□□ 产品设计专用于II区防爆型电子称重仪表, 可以与柯力隔爆型接线盒(Ex-JXH-DD-8\Ex-JXH-DD-10\

Ex-JXH-DD-12)、本安数字传感器(FB-QSD(Ex-E2))组成一套防爆系统,系统框图如下:





广泛应用于化工、医药等有防爆要求计量应用场合。

第二节 防爆等级介绍

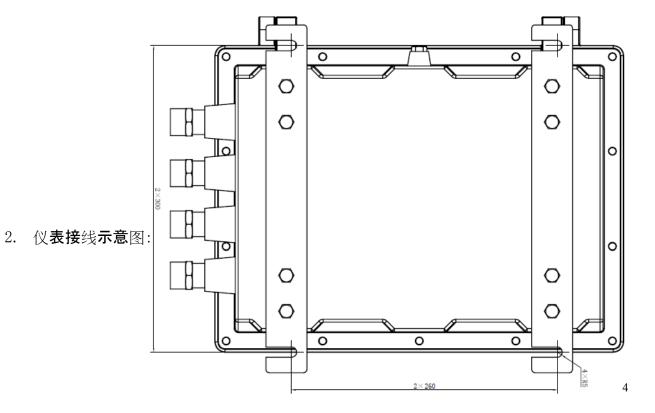
1. 本产品防爆等级:ExdIIBT6Ga。

2. ExdIIBT6Ga **的含**义:

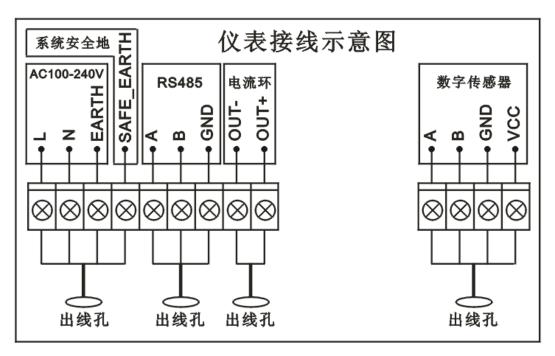
标 志内容	符号	含义
防爆声明	Ex	符合某种防爆标准,如我国的国家标准
防爆方式	d	采用隔爆方法
气体 类别	IIΒ	允许涉及IIB 类爆炸性气体(典型气体乙烯)
温度 组别	Т6	仪 表表面温度不超 过 85℃

第三节 安装连接及特性说明

1. 仪表安装示意图:







- 3. 电源接口:额定输入电源为交流110-220V; 50Hz/60Hz。
- 4. **大屏幕接口**: 电流环方式(OUT+、OUT-)。
- 5. PC通讯接口: RS485方式, 通过RS485转RS232与电脑串口连接, 可选择连续方式和Modbus指令方式, 详见通讯格式说明。
- 6. 传感器接口:可连接1~12个柯力防爆数字传感器FB-QSD(Ex-E2)。□

- 7. 支持标定AD码和标率查看,
- □□方便仪表间数据的人工输入。
- 8. 使用环境

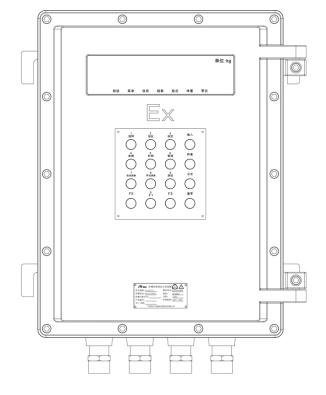
使用温度: -10°C~40°C。

相对**湿度**: ≤85%RH。

□□□ 功能简介

第一节 按键与指示说明

1. 仪表前面板如右图所示:





- 2. 7**位**红**色**LED显示。
- 3. 7个红色状态指示灯:校验,菜单,信息,超载,稳定,去皮,零位。
- 4. 16个轻触按键:

按

绿0~9

XEU ~ フ		
与功能	指示符	功能描述(亮)
+ 中 日 年	校验	内 码显 示状 态
按键复	菜单	菜 单操作状态
用, 菜	信息	通 讯错误 状 态
单 状 态	超载	超载状态
— V V	稳定	稳 定状 态
下为数	去皮	净重状态, 否则毛重状态
. , , ,	零位	空秤状态或显示零称重值状态

字按键

,称重状态下为功能按键。各按键功能见菜单描述。

第二节 菜单操作说明

菜单密码输入说明:

除了【去皮】、【置零】、【输入】、【称重】按键不需要密码输入外,其他按键如果使能密码输入,则需要密码输入。密码为6位数,默认为888888,密码输入时不显示密码,但光标有移动指示。如果使能密码输入,仪表显示【S-----

- 】,输入密码后仪表仍显示【S-----
- 】. 按【输入】后如果密码正确则进入下一级菜单. 否则提示错误【Err

16】后返回称重状态

- 如果执行按键【标定】功能时,必须先输入密码将标定使能位设置为允许标定状态 才允许操作,操作结束后再将标定使能位设回禁止标定状态。 称重状态下才允许菜单操作,菜单操作结束后自动返回到称重状态。

第三节 秤台调试简介

自动组秤或自动组网。

1). 当逐个修改传感器地址后可以选择自动组秤, 用于自动识别传感器个数和类型 **,以及根据传感器地址设置角位。**详见自动组**秤菜**单。



- 2). 对具有自动组网功能的E型传感器,可以选择1)的方法,也可以选择自动组网,用于自动地址分配和自动组秤。详见自动组网菜单。______
- 通过查看内码确认各传感器的受力情况,并调整秤台至合理状态。根据需要进行自动调角。
- **秤台线性标定**,请查看"仪表标定"章节。

参数查询与设置

第一节 通讯参数设定

步骤	操作	显 示	注 解
1	│按【参数】 │按【输入】	[PArA 0]	参数0用于通 讯 参数菜 单
2	按【001】 按【输入】	[Adr ***] [Adr 001]	显示仪表通讯地址 例如设置仪表地址为001
3	按【2】 按【输入】	[bt *] [bt 2]	显示串行通讯的波特率(0~4) 0至4分别代别2400、4800、9600、19200、57600波特 率 例如输入2
4	按【0】 按【输入】	[tF *]	通讯方式选择(0~3) 0:连续发送方式1; 1:MODBUS指令方式; 2 连续发送方式2 3:连接发送方式3 4:连接发送方式4 5:连接发送方式5 例如选输入0
5	按【0】 按【输入】	[Jn *] [Jn 0]	校验方式选择(0~2) 0:无校验1:奇校验; 2:偶校验; 例如选0
		【 End 】	结 束操作

第二节 传感器参数设置

步 骤	操作	显 示	注 解
1	按【参数】 按【1】 按【输入】	【PArA 1】	参数1用于设置传 感器参数
2	 按【04】 按【输入】	[dno **] [dno 04]	显示传感器数量 例如传感器数量为4 个
3	按【2】 按【输入】	[dtp **] [dtp 2]	显示传感类型, 01为C协议传感器, 02为E协议传感器 器 例如输入2
		[End]	结束操作

第三节 系统密码设置

用于密码使能和密码修改,密码不能为000000:

步骤	操作	显示	解 释
1	按【参数】	PArA 0	 参数8用于系统密 码设置



	按【8】 按【输入】	[PArA 8]	
2	按【0】 按【输入】	[UP *] [UP 0]	进入密码使能设置 1:使能密码输入;0:禁止密码输入 例如:输入0, 禁止密码输入
3	 输入密码 按【输入】	[n]	输入新密码后按输入
4	 输入密码 按【输入】	(r) (r)	再次输入新密码后按输入
		[PASS]	密 码设 置完成,返回称重状 态

第四节 参数初始化

对所有参数重置, 请谨慎使用。

步骤	操作	显示	解 释
1	按【参数】 按【9】 按【输入】	[ParA 0] [PArA 9]	参数9初始化所有参数
2	按【000000】 按【输入】	[t] [t]	输入仪表通讯 密 码,仪表默认通讯 密 码为0 00000
		[]	等待重置,结束后系统重启后进入称重状 态

第五节 查看标定AD值和标率

一般情况下,以下参数用于查看和测试,建议不要做更改。

步骤	操作	显 示	注 解
1	按【F1】 按【输入】	[CAL Ad]	进入标定AD值查看
2	按【输入】	[******.]	显示标定零点AD值
3	按【输入】	[******.]	显示标定标定点AD值
4	按【输入】	【CAL rt】	进 入 标率值查 看
5	按【输入】	[* _. *****	显 示 标 率
		[End]	查 看 结束

提示:未标定过的AD值显示999999。标定AD值和标率不可修改。

□□□ 数字传感器调试

第一节 单个传感器地址修改

- 1. 每次只能连接一个传感器进行地址查看和修改, 传感器地址设置范围: $1^{2}12$ 。 2. 传感器地址设置成功后仪表不保存参数。

步骤	操作提示	显示	解 释
1	按【地址】		进 入 单个传 感器地址修改
2		[]	扫描中



	3	按【01】 按【输入】	(d** N##) (d** N01)	d**为扫 描到的 传 感器地址 N##为设 置的新 传 感器地址(范 围为1~12) 输 入新地址如 01后按【输入】
Ī			[PASS]	地址设置成功返回称重状 态

第二节 自动组秤和自动组网

1. 自动组秤:用于确定连接的传感器个数和类型,以及根据传感器地址设置角位,设置 完传感器地址后必须进行此操作。

步骤	操作	显 示	解释
1	按【F2】	[]	仪表处于忙状态,不能进行其他操作
	按【输入】	[t** n**]	t**表示数字模块类型, t01为C型, t02为E 型
	150E TIDS		
			按【称重】返回称重状态
2		[SurE 0]	是否保存扫描信息
	按【1】	SurE 1	│0: 不保存
	按【输入】		1:
			保存类型,数量,并根据地址自动分配角
			位
			按【称重】返回称重状态
		[PASS]	表示组秤成功

2. 自动组网:对于具有自动组网功能的E型传感器可进行自动地址地址和组秤操作,方 法如下:

	47F 1 ·		
步骤	操作	显示	解释
1	按【组网】	nEt]	仪表处于忙状态,不能进行其他操作
		[no **]	**表示数字传感器数量
2		SurE 0	是否进行自动地址分配
	按【1】	SurE 1	0: 不进行并退出
	按【输入】		1: 进 行自 动 地址分配
3	确 认 空秤状 态	(noLoAd)	零位确认, 此时秤上无重物, 并等稳定标
3	按【输入】		志符亮后按【输入】。
	在要设的角位上	[d01 ##]	设定01号地址
4	压 重物后		##为该 角位的 传 感器地址 ,
	按【输入】		
	在要设的角位上	(d02 ##)	设 定 02 号地址
5	压 重物后		##为该 角位的 传 感器地址 ,
	按【输入】		
			循 环压 其余角
		[PASS]	表示组网成功

第三节 角差修正

- 角差修正分为自动角差修正与手动角差修正两种。
 自动角差修正后若系数超出预设范围则警告提示,建议调平秤台,设置无效。
 手动角差修正是通过手动输入角差系数来修正。

a) 自动角差修正



步骤	操作	显示	解 释
1	按【自动调角】	[noLoAd]	零位确认,确认秤台处于空秤状态并且待
	按【输入】	[]	稳定指示灯亮后按【输入】
2		[DCR **]	显示当前所压角的角位
	在其中一个角位		 ** 为 当前所压角的角位
	上 压重物等待稳		在其中一个角位上压角
	定后	【DCR 01】	显示当前所压角的角位, 例如01
	按【输入】	[]	仪 表工作中
	压其余角		压其余角, 重复步骤4, 同一角位可以重复
			压, 当所有角位都压过后, 自动退出。
		[End]	End:自动角差修正系数正常
		【 Uarn 】	UARN:警告自动角差修正系数超出(>1.2
			或<0.8)

b) 手动角差修正(直接输入角差系数方式)

步骤	操作	显 示	解释
1	按【手动调角】 按【输入】	【SADJ 01】	01表示角位号
2	输入角差系数 按【输入】	[*.*****] [1.00000]	显示01号角位传感器的角差系数 修改01号角位传感器的角差系数为1 输入:100000
			重复步骤3和4顺序修改各角位角差系数 当所有角位都确认后自动退出
		[End]	结 束

c) 手动角差修正(输入重量值方式)

步骤	操作	显 示	解 释
2	按【F3】	[AdJ **]	**表示当前重物所压的角位。
		[]	仪 表正 处 于采集数据
3	按【确认】	【0049995.】	显示秤上重物重量值,例如重量值为 49995
4	输入重量值 按【确认】	【0049995】 【0050000】	修改为理想的重量,例如输入50000

第四节 仪表标定

标定前必需先设置标定使能位, 具体步骤如下:

步骤	操作	显示	解 释
1	按【参数】 按【7】 按【输入】	[PArA 0] [PArA 7]	参数7用于 标 定密 码设置
2	输 入 标定 密 码	[C*****	标 定密出厂 认为888888
3	按【0】 按【输入】	[CAL *] [CAL 0]	进入标定使能设置 1:使能标定功能;0:禁止标定功能 例如:输入0, 禁止标定功能
4	输入密码 按【输入】	(n) (n)	输 入新密 码后按输入
5	输 入密 码	(r) (r)	再次输入新密码后按输入



按【输入】		
	[PASS]	密 码设 置完成,返回称重状 态

仪**表参数**设定和线性标定操作如下:

步骤	操作描述	显示	说明
1	按【标定】		进 入参数 设 定和 线性标定
2	按【010】 按【输入】	[E ***] [E 010]	显示及修改分度值,可选:1、2、5、10、20、50、10 0 例如输入分度值10后按【输入】
	按【0】 按【输入】	[dC *] [dC 0]	显示及修改小数点 可选:0、1、2、3,例如输入0后按【输入】
	输入3455 按【确认】	[Pn WXYZ] [Pn 3453]	输入参数(见下表所示) W:零点跟踪速度 X:零点跟踪范围 Y:手动置零范围 Z:开机置零范围 例如输入3453
5	按【0】 按【输入】	[FLt *] [FLt 0]	显示当前滤波强度设定,可选0~4,数字越大滤 波强度越强 例如输入0
6	按【500000】 按【输入】	[FXXXXXX] [F500000]	显示及设置满量程值 例如输入500000后按【输入】
7	一确认空秤 按【输入】	【 noLoAd】	开始零点标定 确认秤台处于空秤状态并且待稳定指示灯亮后 按【输入】, 按【称重】跳过零点标定而进入线性点1标定 等待零点标定
8	加载砝码1 按【5000】 按【输入】	[AdLoAd1] [A000000] [A005000]	进入线性点1标定加载砝码1并且待稳定指示灯亮后,输入砝码1实际重量后按【输入】,例如输入5000按【称重】退出加载点1标定等待线性标定点1标定
		[End]	仪 表 标定结束

备注: 仪表可以只进行零点标定或跳过零点标定。

W 的 值	0	1	2	3
零点跟踪速	0.4秒	0.3秒	0.2秒	0.1秒

X的 值	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
零点跟踪范 围	禁止	0.5e	1.0e	1.5e	2.0e	2.5e	3.0e	3.5e	4.0e	4.5e

Y 的 值	0	1	2	3	4	5
按【置零】键的置零范	禁止	2%F.S	4%F.S	10%F.	20%F.	100%F.
韦				S	S	S

Z的值	0	1	2	3
开机置零范围	禁止	10%F.	20%F.	100%F.
		S	S	S



□□□ 内码查看

□□□【tESt 0】:按角位顺序查看每个传感器原始内码。

			1 14 10 HH 131 14 10
步骤	操作	显示	解 释
1	按【测试】	[tESt 0]	参数0:按角位读取每个传感器原始内
	按【输入】		码
2		[dd 01]	01表示1号角位
	按【输入】		
3		[****** _.]	显示01 号角位的 传感器内码
	按【输入】		
			重复步骤3和 4查询 其他角位的内 码
	按【输入】		
		End I	查 看 结 束
		** 手 下 小 丛 十 777	

	(tESt	1 】 : 查 看原始 总 内 码
L 7107	+品 //-	

步骤	操作	显示	解 释
1	按【测试】	[tESt 0]	进 入 传 感器校 验菜单
	按【1】	[tESt 1]	参数1用于查看总原始内码
	按【输入】		
2		******	显 示传感器总内 码
	按【输入】		
		[End]	返回称重状 态
	T LECT OF	未毛及品件巡古由	

	tESt	2	:杳 看各	角位锁定内	码(按(测试	 按 键时 已锁定各角位内 码)	

步骤	操作	显示	解释
1	按【测试】	tESt 0	
	按【2】	[tESt 2]	参数2用于查看锁定后各角位内码
	按【输入】		
2		(dd 01)	01表示1号角位
	按【输入】		
3		[****** _.]	显示01 号角位的锁定的传感器内 码
	按【输入】		
			重复步骤3和4查询其他角位的内码
		[End]	返回称重状态

□□□ 通讯格式说明

第一节 连续方式通讯格式

串口数据格式设置为:8位数据位,一位停止位,无校验位,波特率根据仪表菜单参数而设置。

串行通讯方式包括五种连续通讯方式和两种Modbus通讯方式。

1. 连续**方式**(TF=0):

所传送的数据为仪表显示的当前重量(毛重)数据(超载时重量值为999999)。每帧数据由12组数据组成。格式如下表所示:(异或=2 \bigcirc 3 \bigcirc 3 \bigcirc8 \bigcirc 9)

第X字节		注解			送 + 20.00)			
	内容	内容	代码	内容	十六进制代			
					码			
1	一开始	(XON)	02	XON	02			
2	+或-	符号位	2B/2D	+	2B			
3		最高位	30~39	0	30			
4			30~39	0	30			
5	· 称量数据		30~39	2	32			
6	你里奴加		30~39	0	30			
7			30~39	0	30			
8		最低位	30~39	0	30			



9	小数点位数	从右到左(0~4)	30~34	2	32
10		高四位		异或校	01
11	异或校 验	低四位		验	0b
				=0x1B	
12	结 束	X0FF	03	XOFF	03

2□ 连续**方式**(TF=2):

所有数据均为ASCII码,每帧数据共有8字节组成(包括小数点),数据传送先低位后 高位,每帧数据间有一组是分隔符"=",发送数据为当前显示称重值,如当前显示称重重量为188.5,连续发送5.88100=5.88100=.....。如当前显示称重重量为-1885, 连续发送.58810-=.58810-=........ 超载时重量值为999999如:

9.99999=9.99999=.....

3□ 连续**方式**(TF=3):

所有数据均为ASCII码,每帧数据共有9字节组成(包括小数点),数据传送先低 位后高位,每帧数据间有一组是分隔符"=",发送数据为当前显示称重值,如当前称 显示重重量为188.5, 连续发送5.88100=5.881000=.....。如当前显示称重重量为-1885, 连续发送.588100-=.588100-=......。超载时重量值为9999999如: 9.999999=9.999999=.....

4□ 连续**方式**(TF=4):

每字节数据由10位组成, 第1位为起始位, 第10位为停止位, 中间8位为数据位; 连续输出每帧数据为18个字节。

连续	输出		t 2														
StX	Α	В	C	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	CR	CKS
1	2			3						4						5	6

其中:

- 1□ <StX> ASCII 起始符(02H)。
- 2□ 状态字A,B,C。
- 3□ 显示重量,可能是毛重也可能是净重.6位不带符号和小数点 **函数字。**
- 4□ 皮重, 6 位 不 带 符 号 和 小 数 点 的 数 字 。 5□ <CR> ASCII 回 车 符 (ODH)。
- 6□ <CKS> 可 选 的 校 验 和。

状态字点	1		
Bits 0, 1,	2		
0	1	2	小 数 点 位 置
0	0	0	KGKG00
1	0	0	KGKGX0
0	1	0	KGKGKG
1	1	0	KGKGX.X
0	0	1	KGKG.KG
1	0	1	KGX.KGX
0	1	1	KG.KGKG
1	1	1	X.KGKGX
Bits 3, 4			
3	4		分度值因子
1	0		X1
0	1		X2
1	1		X5
Bit 5			恒为1



Bit 6	恒为0

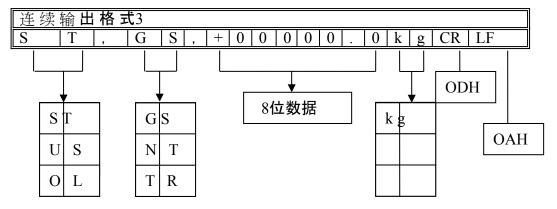
状态字 B	3
Bits	功 能
Bit 0	毛重=0,净重=1
Bit 1	符号:正=0,负=1
Bit 2	超 载 (或 小 于 零) = 1
Bit 3	动态=1
Bit 4	单 位 : kg = 1
Bit 5	恒为1
Bit 6	仪 表 上 电 时 为 1

状态字C	
Bit 0	恒为0
Bit 1	恒为0
Bit 2	恒为0
Bit 3	有打印命令=1
Bit 4	扩展显示(X10)=1
Bit 5	恒为1
Bit 6	恒为0

5□ 连续**方式**(TF=5):

每字节数据由10位组成, 第1位为起始位, 第10位为停止位, 中间8位为数据位和校

验**位**;



Header1 Header2

Header 1

- ST 重量稳定(Stable) US 重量不稳定(Unsable)
- OL 超载(Over Load)

Header 2

GS 毛重(Gross data) NT 净重(Net data) TR 扣重(Tare data)

第二节 Modbus-RTU通讯格式

1. Modbus**通信功能**码汇总:

功能码	作用	寄存器起始地址	寄存器数 量
1	读 取 仪 表状 态 信息	0x21	1



3	读 取 仪表显示重量值	0x06	4
6	传 送按 键值	0x20	1

备注:

- 1)如下示例的仪表地址为0x01。
- 2) 当接收数据不满足协议要求时不返回任何数据。
- 3) 仪表显示重量值和开关预置值以4个字节的浮点型格式传送, 高字在后, 低字在前。
- 2. 读取仪表状态信息(功能码0x01):

仪**表状**态信息定义如下:

仪 表状 态	控制位	默认值	状 态发 生 值
内码状态	Bit 0	0	1(菜单)
菜单操作状态	Bit 1	0	1(内 码)
通讯错误状态	Bit 2	0	1(通 讯错误)
超载	Bit 3	0	1(超载)
稳 定状 态	Bit 4	0	1(稳定)
净 重状 态	Bit 5	0	1(净重)
零称重状态	Bit 6	0	1(零点)

示例: 当前仪表处于超载状态, 其它处于默认状态。 主机发送:

仪表地 址	功能码	寄存器起始地址		状 态 位数 量		校验	
0x01	0x01	0x00	0x21	0x00	0x08	CRC1 6L	CRC16 H

仪表返回:

仪 表地 址	功能 码	字节数 量	仪 表状 态	校验	
0x01	0x01	0x01	0x08	CRC1 6L	CRC16 H

3. 读取仪表显示值(功能码0x03)::

数据以4个字节的浮点型格式传送, 高字在后, 低字在前。 示例的仪表显示重量值为-12.5kg, 其16进制表示为0xC14800。 主机发送:

<u> </u>	<u>~_ · </u>						
仪 表地址	功能码	寄存器起	己始地址	16位寄存	器数量	校验	
0x01	0x03	0x00	0x06	0x00	0x02	CRC16 L	CRC16 H

仪表返回:

仪表地址	功能码	字节数量	浮点型 字	数据低	浮点型 字	数据高	校验	
0x01	0x03	0x04	0x00	0x00	0Xc1	0x48	CRC1 6L	CRC16 H

备**注**:



只有当仪表处于正常称重状态时仪表才返回数据, 否则当仪表处于超载、传感器通信 错误、按键菜单操作等非称重状态时仪表不返回任何数据。

4. 按键功能协议(功能码0x06):

示例寄存器预置值为对应的按键值。

主机发送:

仪表地址	功能码	寄存器	地址	16 位寄存器 预置 值		校 验	
0x01	0x06	0x00	0x20	0x00	按键值	CRC16 L	CRC16 H

汉表返回: 仪表正常返回的数据与上位机发送的命令完全一致, 否则不响应。

按键值表示如下: 按键[0]~[9]的按键值分别为 [0]9;按键[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*[0]*

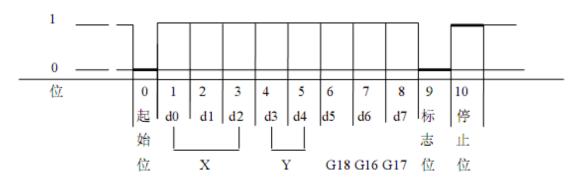
按键【去皮】的按键值为11;按键【输入】的按键值为12;

按键【称重】的按键值为13;按键【F1】的按键值为14;按键值0xFF表示无按键

第三节 大屏幕通讯格式说明

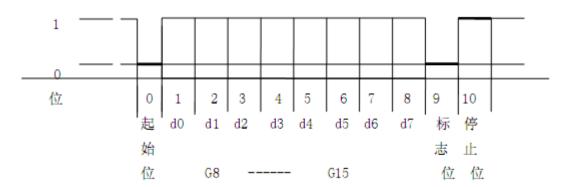
- 大屏幕信号为20mA电流环及RS232,以二进制码串行输出,波特率为600 。每一帧数据有11个位, 1个起始位(0)、8个数据位(低位在前)、1个标志位、1个停止位(1)。每隔100ms发送一组数据,每组数据包含3帧数据。
- 每帧数据意义如下图:

第一帧:



第一帧波形图

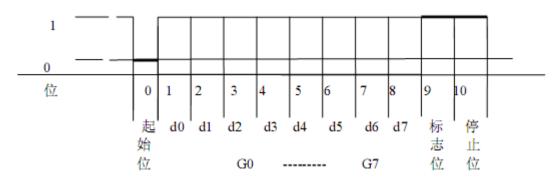
第二帧:



第二帧波形图

第三帧:





第三帧波形图

说明:

第一帧数据:标志位为0

X: DO、D1、D2 -- 为小数点位置(0~4) Y: D3 — 为重量符号(1-负、0-正) D4 — 备用 G 18~G16:为重量数据

第二帧数据:标**志位**为0

G15~G8: 为重量数据

第三帧数据:标志位为1

G7~G0 : 为重量数据

G0~G18: 由低到高构成重量(净重)的19位二进制码

□□□□出厂默认参数

标 定参数	名称	默认参数
	系 统密码	888888
	标 定密 码	888888
UP	标定密码 密码使能	1
Е	 分度 値	10
dC	小数点	0
dno	传感器个数 传感器类型	0
dtp	传 感器 类型	0
Pn	零点跟踪范围	2.0
Pn	手动置零范围 开机置零范围	100
Pn	开机置零范围	100
FLt	│滤 波系数	2
F	满量程	50000
CAL AD	零位AD码	0
	加载点AD码	0
CAL rt	标率	1.000000
	1~12号传感器角差系数	1.00000
Adr	仪表地址	001
tF	通信方式	0
bt	PC串口波特率	2

信息提示

正常及警告信息提示:

提示: 仪表内部运算, 不要进行任何操作。

2. ---- 提示:输入密码。 3. End 提示:操作结束。

4. PASS 提示:密码修改成功。



5. UArN 警告:四角系数超出预定范围

错误操作信息提示:

- 识别不到完整传感器连接或仪表设置传感器个数为0。 Err 00
- Err 03 超载。
- 3. Under 毛重小于负20分度。
- $ECC\ 1\sim12$ 读传感**器重量**值时**通**讯错误(分别为传**感器角位号** $1\sim12$)。 4.
- Err 17 参数设置不符合要求或非法操作。 5
- Err 16 密码输入错误或临时码输入错误。 6.
- 秤台线性标定时本次砝码小于上个标定砝码。 Err 18 7.
- 非法去皮(如不稳定去皮,超出范围去皮,毛重为负去皮)。 非法置零(如不稳定置零,净重状态置零,超出范围置零)。 Err 19
- 9. Err 20
- 10. Err 21 操作禁止。
- 11. Err 22 角位确认时在同一个角位上重复操作。
- 12. Err 29 读传感器地址时通讯错误。
- 13. Err 31~46 写数字传感器地址时通讯错误(分别为传感器地址1~16)。
- 14. Err 49 数据长时间不稳定, 请重新操作。
- 15. Err 70 读数字传感器的通讯密码时通讯错误。 16. ECC 71~86表示n-70号C型协议数字传感器通信加密不一致。
- 17. Err 91 存储器读写异常, 请重新操作。
- 18. Err Adr 修改数字传感器地址时, 连接的传感器个数不为1。

加密操作信息提示:

- 加密机给常规仪表或数字传感器加密和清密失败 1. Err 62
- 2. Err 63 未检测到有效加密信息
- 3. 该仪表非常规仪表或非已加密仪表 Err 65
- 该仪 表不是加密机 4. Err 66
- 5. Err 67 该仪表设置的传感器类型不具备加密功能
- Err 68

常规仪表给数字传感器加密失败或常规仪表等待加密机加密失败。

【 K ●Li 宁波柯力传感科技股份有限公司

地址: 宁波市江北投资创业园C区 长兴路199号

服务热线: 400-887-4165

800-857-4165

传真: 0574-87562271

邮编: 315033

网址: http://www.kelichina.com

说明书印刷要求

一、印刷要求

序	项目	选项



号			
1	印刷尺寸	■ A5	□ A4
2	封面封底 纸张	■ 70g进 口双胶 纸	□ 200g进 口双胶 纸
3	封面封底颜色	■ 黑色	□彩色
4	封面封底留白	■ 不要求	□ 是
5	内页纸张	■ 70g进 口双胶 纸	□ 80g进 口双胶 纸
6	内页颜色	■ 黑色	□ 彩色
7	装订方式	■ 骑马钉	□ 胶装

注:此页不印刷,不翻译